

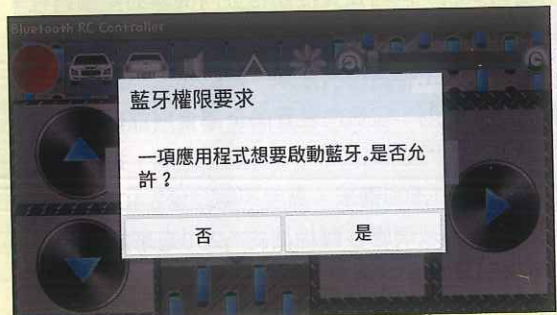
用mBlock 學Arduino編程 (六)

用mBlock學Arduino編程的部分進入最後一期，程式的部分已於上期完成。今期的任務是在App上進行必要的設定，以及連接示範。

早前已完成智能車，加上過往五期製作程式，今期就可以進行操作。步驟分別是下載App、App設定、藍牙設定和連接，完成上述各部分後，就可用App遙控智能車。



Step 1
用Android下載智能設備，下載「Arduino Bluetooth RC Car」。



Step 2
開啟後，會彈出以下提示框。第一次開啟者，必需選擇「是」。



Step 3
版面上已具備上下左右的按鈕，還有車頭燈、車尾燈、響號、熄火掣和齒輪按鈕。



Step 4
在App按鈕測試，若按下上排的按鈕，會出現圖中的畫面。



Step 5
按齒輪形按鈕，可進入選項選單 (Option Menu)，再按「Settings」。



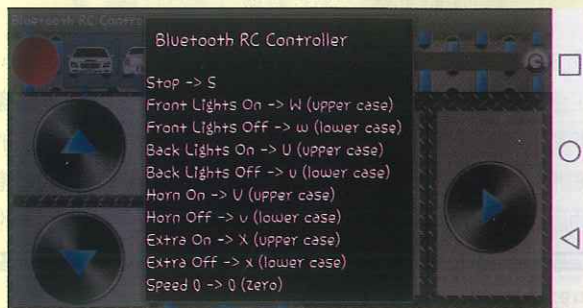
Step 6
進入Settings後，可見說明，如F代表前進 (Forward)，B代表後退 (Back) 等，正是早前數期提及不同英文字母所代表執行的動作指令。



劉偉成

仁濟醫院靚次伯紀念中學
設計與科技科科主任

畢業於香港大學工業及製造系統工程系，亦曾到北京清華大學接受培訓，擁有本科十九年教學經驗，也是香港學生創新發明大賽籌委會成員。



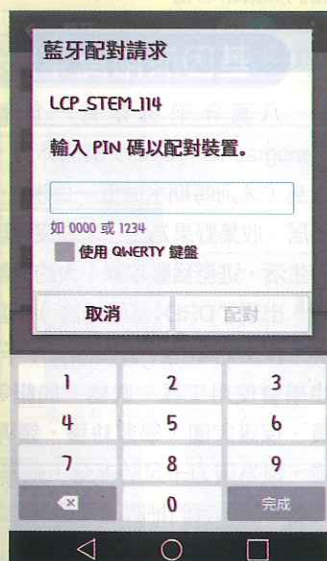
Step 7 若Arduino加裝了LED燈，在編程時也可用「W」設定為開車頭燈（Front Lights On），「w」設定為關車頭燈（Front Lights Off），同樣道理其他代碼可設定車尾燈、響安和死火掣的開關。



Step 8 此外，Settings裡也要記得把預設的「Continuous stream」轉為「On change/touch」，此設定是指用家在沒有按鍵時，車會立即停止。



Step 9 先開啟遙控車電源，再從手機上方滑下，按手機設定並開啟藍牙會進入搜尋裝置。



Step 10 選擇藍牙裝置當出現以下版面，輸入1234就可進行配對。



Step 11 按齒輪制開啟「Option Menu」再按「Connect to car」就出現連接資料。



Step 12 左上角的紅燈會轉為綠燈了，正式可操控遙控智能車。